

## V. A.

1) Automóvil de masa  $M$ .

$$a) a_T = \frac{dv}{dt} = a$$

$$b) a_c = \frac{v^2}{R}$$

$$c) |\vec{a}| = \sqrt{a_T^2 + a_c^2} = \sqrt{a^2 + v^4/R^2} = a_{\text{total}}$$

$$d) P = Fv = m(\vec{a}_{\text{total}}) \cdot \vec{v} = mav, \text{ pues } \vec{a}_c \cdot \vec{v} = 0$$

e) La única fuerza externa en dirección horizontal que actúa sobre el auto es la fuerza de fricción, estática si no resbala. Esta cumple  $f_r \leq \mu mg$ .

$$\text{Como } \sum \vec{F} = m\vec{a}$$

en la componente horizontal

$$f_r = ma_{\text{max}}$$

$$ma_{\text{tot}} = f_r \leq \mu mg$$

$$a_{\text{tot}} \leq \mu g$$

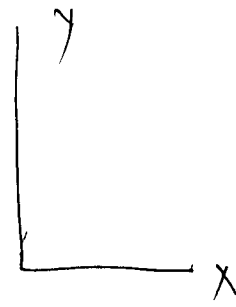
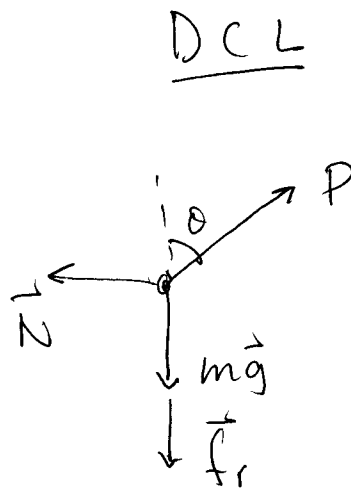
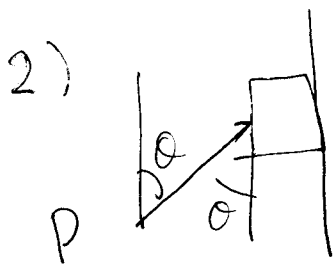
usando el resultado de (c).

$$\sqrt{a^2 + v^4/R^2} \leq \mu g$$

$$a^2 + \frac{v^4}{R^2} \leq \mu^2 g^2$$

$$v \leq \sqrt[4]{\mu^2 g^2 R^2 - a^2}$$

$$f) W = \Delta K = \frac{1}{2} m v^2$$



$$\vec{m\vec{g}} = -mg\hat{j}$$

$$\vec{f}_r = -f_r\hat{j}$$

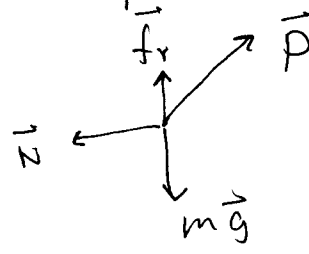
$$\vec{P} = P\sin\theta\hat{i} + P\cos\theta\hat{j}$$

$$\vec{N} = -N\hat{i}$$

Ec. de Newton  
 $\sum \vec{F} = 0$

x:  $P\sin\theta - N = 0$   
 y:  $P\cos\theta - mg - f_r = 0$

Otra posibilidad es



Corresponde a  
 $f_r < 0$ , con  
 $\vec{f}_r = -f_r\hat{j}$ .

Casos límites

a)  $f_r = \mu N$   
 $\vec{f}_r$  apunta hacia abajo y junto a  $m\vec{g}$ , compensan a  $\vec{P}$  en el eje y.

$$N = P\sin\theta$$

$$P\cos\theta - mg - \mu N = 0$$

$$P\cos\theta - mg - \mu P\sin\theta = 0$$

$$P = \frac{mg}{\cos\theta - \mu\sin\theta}$$

$$= P_{\max}$$

b)  $f_r = -\mu N$   
 $\vec{f}_r$  apunta hacia arriba, y junto a  $\vec{P}$ , compensa a  $m\vec{g}$ .

$$N = P\sin\theta$$

$$P\cos\theta - mg - (-\mu N) = 0$$

$$P\cos\theta - mg + \mu P\sin\theta = 0$$

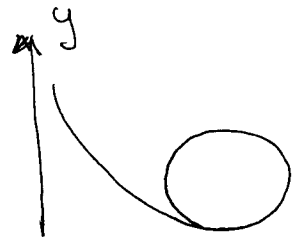
$$P = \frac{mg}{\cos\theta + \mu\sin\theta}$$

$$= P_{\min}$$

A.3).

Conservación de la energía mecánica

$$(1) mgh = mg2R + \frac{mv^2}{2} \checkmark^3$$



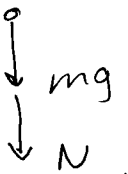
En el pto mas alto, la fuerza total debe proporcionar la aceleración ~~centrípeta~~ total ~~que se da~~. No hay fuerzas horizontales. En dirección vertical la aceleración es

$$a_y = -\frac{v^2}{R}$$

Por 2da Ley de Newton

$$a_y = \sum \frac{F_y}{m} = -\frac{mg - N}{m}$$

DCL



La condición límite para que no se despegue es  $N=0$

$$\therefore \frac{v^2}{R} = g \quad \text{o}' \quad v^2 = gR \checkmark^3$$

Sust.  $v$  en la ecuación (1)

$$mgh = mg2R + \frac{m}{2} gR$$

$$\boxed{h_{\min} = \frac{5}{2} R}$$

Si la cuenta está ensartada en la vca, puede llegar con  $v=0$ . En este caso  $h_{\min} = 2R$ .

V. B)

$$a) \quad v = \frac{dx}{dt} = v_0 + 3bt^2, \quad a = \frac{dv}{dt} = 6bt$$

$$K = \frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} m (v_0 + 3bt^2)^2$$

$$b) \quad a = 6bt$$

$$c) \quad F = ma = 6mbt$$

$$d) \quad P = Fv = 6mbt(v_0 + 3bt^2)$$

$$e) \quad W = \Delta K = K(t_2) - K(t_1) = \frac{1}{2} m (v_0 + 3bt_2^2)^2 - \frac{1}{2} m (v_0 + 3bt_1^2)^2$$

$$f) \quad P = \int_{t_1}^{t_2} F(t) dt = 6mb \int_{t_1}^{t_2} t dt = 3mb(t_2^2 - t_1^2)$$

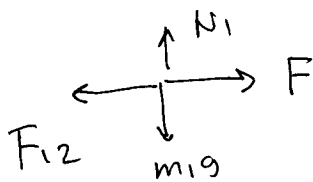
$$2a) \quad a = \frac{F}{m_1 + m_2 + m_3} \quad \text{la misma para los 3 bloques}$$

$$b) \quad F_1 = a \cdot m_1 = \frac{m_1}{m_1 + m_2 + m_3} F = \frac{m_1 F}{M} \quad (M = m_1 + m_2 + m_3)$$

$$F_2 = a m_2 = \text{dem}$$

$$F_3 = a m_3 = \text{dem}$$

c) DCL 1



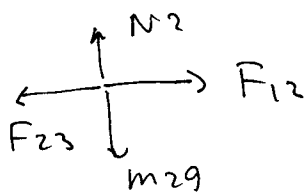
$$F - F_{12} = m_1 a$$

$$F_{12} = F - m_1 a$$

$$= F \left( 1 - \frac{m_1}{m_1 + m_2 + m_3} \right)$$

$$= F \frac{(m_2 + m_3)}{(m_1 + m_2 + m_3)}$$

DCL 2



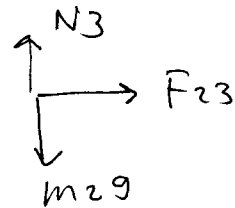
$$F_{12} - F_{23} = m_2 a$$

$$F_{23} = F_{12} - m_2 a$$

$$= \frac{F}{M} [m_2 + m_3 - m_2]$$

$$= \frac{m_3}{M} F$$

DCL 3



$$F_{23} = m_3 a$$

$$= \frac{m_3 F}{M}$$

V.B. 3)

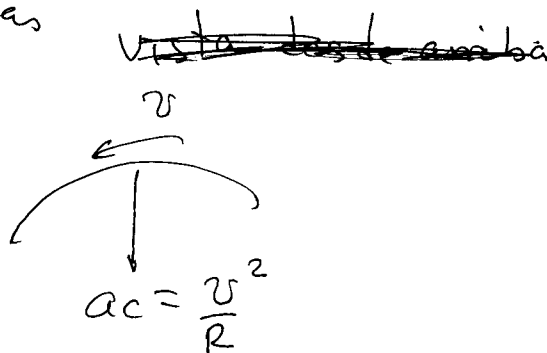
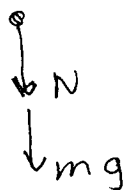
Conservación de la energía

$$mgh = mg2R + \frac{mv^2}{2}, \quad h = 3R$$

$$mgR = \frac{mv^2}{2}$$

$$v^2 = 2gR. \quad (1)$$

Diagrama de Fuerzas  
Vista de frente



$$\sum \vec{F} = m\vec{a}$$

$$N + mg = m \frac{v^2}{R}$$

usando (1)

$$N + mg = m \cdot 2g$$

$$\boxed{N = mg}$$